



AVS LINK

Adapter komunikacyjny dla
czujników z serii AVS oraz narzędzie
konfiguracyjne AVS MANAGER

INSTRUKCJA OBSŁUGI

2026

amc VIBRO Sp. z o.o.

ul. Pilotów 2e,
31-462 Kraków

T: +48 (12) 362 97 60

S: + 48 (12) 362 97 63

info@amcvibro.pl

KRS nr: 0000618618

REGON: 364497010

NIP: 6772403385

www.amcvibro.pl

Spis treści

1. Wprowadzenie.....	3
2. Pinout – wyjście M12 5pin	3
3. Wymagania systemowe i podłączeniowe	4
4. Pierwsze uruchomienie aplikacji i wykrywanie urządzenia	4
5. Procedura aktualizacji oprogramowania	5
6. Konfiguracja parametrów pracy.....	6
7. Diagnostyka i odczyt danych	7

1. Wprowadzenie

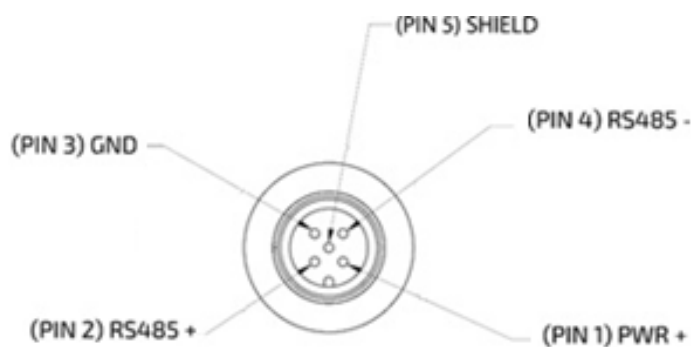
AVS LINK to dedykowany adapter (interfejs) komunikacyjny typu USB-RS485, stanowiący niezbędne ogniwo diagnostyczno-konfiguracyjne dla miniaturowych systemów monitoringu drgań i temperatury serii AVS 1001HF oraz AVS 1003LF.

Urządzenie pełni rolę konwertera sygnału, umożliwiając bezpośrednie połączenie czujników z komputerem PC w celu ich konfiguracji, parametryzacji, serwisowania oraz analizy sygnałów surowych.



Komputer -> kabel USB/USB C -> adapter AVS LINK -> Moduł AVS

2. Pinout – wyjście M12 5pin



Pinout

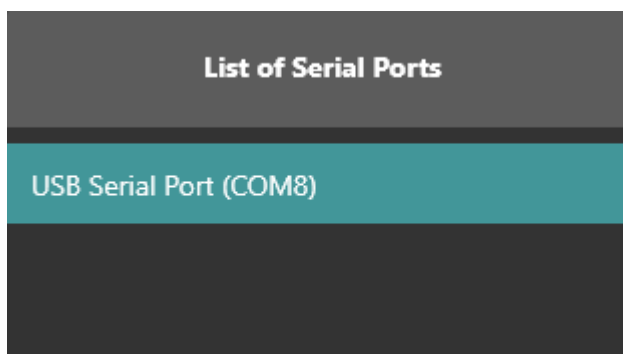
- » 1 – VCC / PWR+
- » 2- RS+ (magistrala RS485 linia A)
- » 3 - GND
- » 4 - RS- (magistrala RS485 linia B)
- » 5 - SHIELD

3. Wymagania systemowe i podłączeniowe

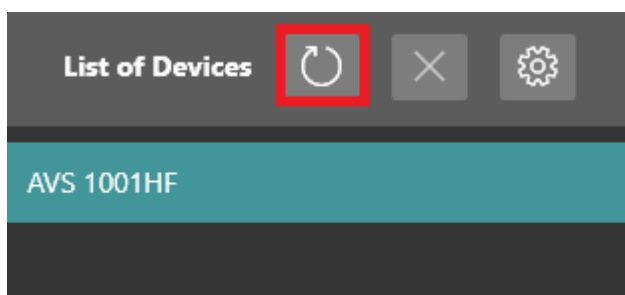
- » **Interfejs USB:** Adapter AVS LINK musi być podłączony wyłącznie do portów USB-A w komputerze.
- » **Ostrzeżenie:** Urządzenie nie jest kompatybilne z portami USB-C.
- » **Sekwencja połączenia:** Komputer PC → Kabel USB-A na USB-C → Adapter AVS LINK → Moduł AVS (czujnik).
- » **Oprogramowanie:** Do pracy wymagane jest zainstalowanie aplikacji **AVS MANAGER**.

4. Pierwsze uruchomienie aplikacji i wykrywanie urządzenia

- » Po podłączeniu adapter jest widoczny w systemie jako wirtualny port szeregowy (np. USB Serial Port COM8).
- » W programie AVS MANAGER należy odnaleźć odpowiedni numer portu COM na liście w lewym górnym rogu na stronie i zatwierdzić go.

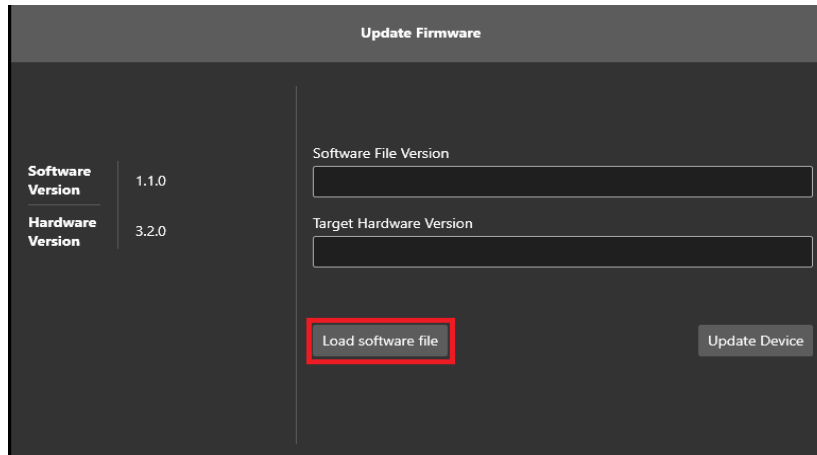


- » Następnie poniżej, należy odświeżyć listę w celu wyszukania czujnika.

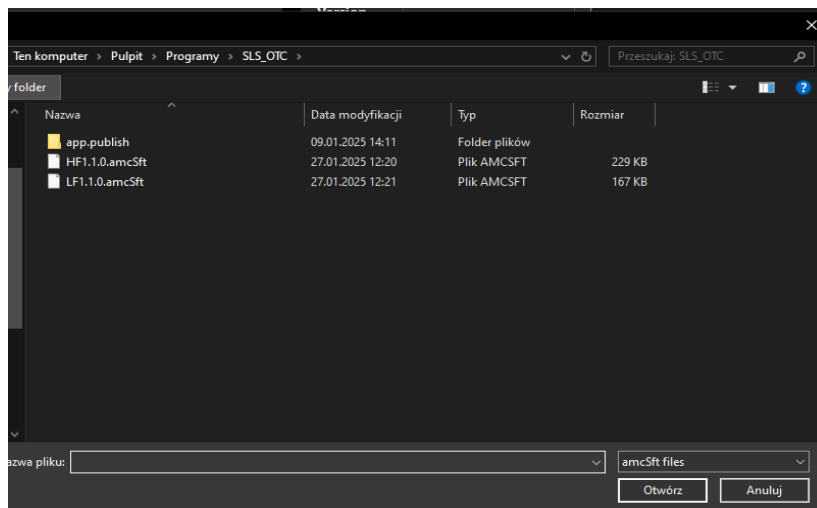


5. Procedura aktualizacji oprogramowania

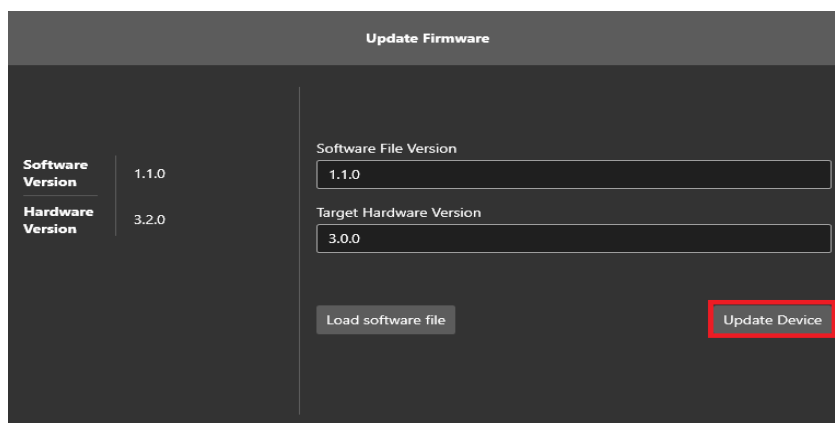
- » Wczytaj odpowiednie oprogramowanie za pomocą przycisku „Load software”.



- » Plik ma format .amcSft. **Ważne:** zależności od typu modułu (HF lub LF) należy wybrać odpowiednią konfigurację.



- » Uruchomienie procesu przyciskiem „Update Device”



6. Konfiguracja parametrów pracy

- » **Protokół komunikacji:** Wybór pomiędzy standardem **Modbus RTU** a dedykowanym **AV Sensor Protocol** „Default Communication Protocol”.
- » **Nazwa i ID:** Możliwość nadania nowej nazwy urządzenia („New Device Name”) oraz unikalnego ID Modbus („New ID”)
- » **Prędkość transmisji (Baud Rate):**
 - Standardowo dla Modbus: 9600 [Bd] (z możliwością zmiany od 4800 [Bd] do 1500000 [Bd] zgodnie z tabelą rejestrów).
 - Dla AV Sensor Protocol: domyślnie 1 500 000 [Bd] dla odczytu sygnału surowego bez możliwości zmiany.

Default Communication Protocol

Modbus RTU ▼

Change Protocole Now

Device Type	AVS 1001HF
Device Name	HF_1
UID	47:00:23:00:0D:51:32:30:34:34:35:30 📄
ID/Modbus ID	1

New Device Name

New ID

AV Sensor Protocol Baud Rate

1 500 000 [Bd] ▼

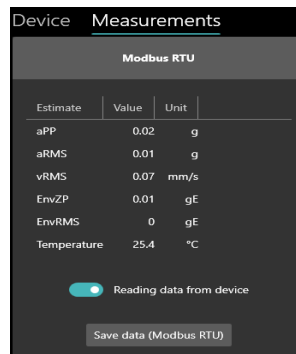
Modbus RTU Baud Rate

9600 [Bd] ▼

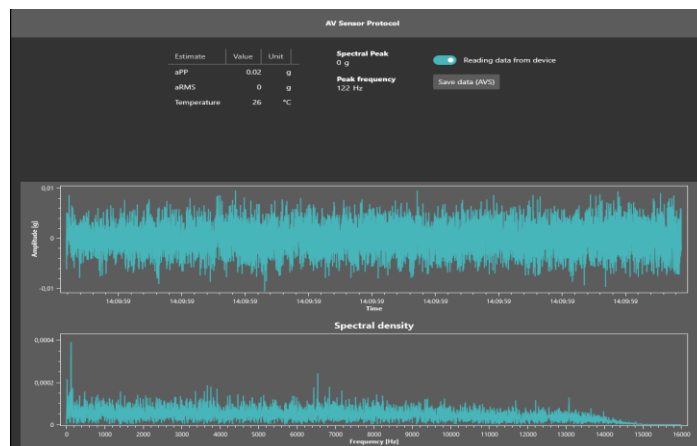
Update Device

7. Diagnostyka i odczyt danych

- » **Parametry wyznaczone:** Odczyt wartości accPeak (w 1 lub 3 osiach pomiarowych), accRMS (w 1 lub 3 osiach pomiarowych), velRMS (w 1 lub 3 osiach pomiarowych), EnvelopeZP, EnvelopeRMS oraz temperatury w zakładce „Measurements” (tryb Modbus RTU). Po uprzednim ustawieniu **Modbus RTU** jako „Default Communication Protocol”.



- » **Sygnal surowy:** Uruchomienie odczytu sygnału surowego w czasie rzeczywistym (zakładka „AV SENSOR PROTOCOL”). Po uprzednim ustawieniu **AV SENSOR PROTOCOL** jako „Default Communication Protocol”.



- » **Eksport danych:** Po wybraniu przycisku „Save data”, dane są zapisywane do pliku .csv w wybrane miejsce na komputerze.

